

Aula 12

Soluções Numéricas de Problemas de Valor Inicial - Método de Euler e Métodos de Série de Taylor.

MS211 - Cálculo Numérico

Marcos Eduardo Valle

Departamento de Matemática Aplicada
Instituto de Matemática, Estatística e Computação Científica
Universidade Estadual de Campinas

Introdução

Nas próximas aulas estudaremos métodos numéricos para **problemas de valor inicial** (PVI) formulados da seguinte forma:

$$\begin{cases} \frac{dy}{dx} = f(x, y), \\ y(x_0) = y_0, \end{cases}$$

em que f é uma função das variáveis x (variável independente) e y (variável dependente).

A equação

$$y(x_0) = y_0,$$

com x_0 e y_0 dados, é chamada **condição inicial**.

A solução de um PVI, quando existe, é uma função y , que depende de x e satisfaz a condição inicial.

Assumiremos que o PVI possui uma única solução!

Exemplo 1

A população p de algumas lagartas podem ser descritas pelo PVI

$$\begin{cases} \frac{dP}{dt} = rP \left(1 - \frac{P}{k}\right) - \frac{P^2}{1+P^2}, \\ P(0) = P_0, \end{cases}$$

em que P_0 é a população inicial (no instante $t = 0$), r está relacionada à taxa de reprodução da lagarta e k está relacionada à quantidade de folhas disponíveis na planta. O termo $\frac{P^2}{1+P^2}$ está relacionada a predação da lagarta (por pássaros, por exemplo).

Considerando $r = 2$, $k = 1$ e $P_0 = 0.1$, qual será a população de lagartas no instante $t = 10$?

Podemos determinar $P(10)$ usando um método numérico!

Ideia dos Métodos Numéricos para PVI

Os métodos numéricos para a resolução de um PVI fornecem uma estimativa para $y(x)$ em pontos x_1, x_2, \dots, x_n .

Por simplicidade, assumiremos que os pontos são igualmente espaçados, ou seja,

$$x_{k+1} = x_k + h, \quad \forall k = 0, 1, \dots, n-1.$$

em que h é chamado **tamanho do passo**.

Denotaremos por y_k a estimativa de $y(x_k)$, ou seja,

$$y_k \approx y(x_k), \quad \forall k = 1, \dots, n.$$

Temos um **método de passo simples** ou *passo um* se y_k é determinado usando apenas y_{k-1} . Caso contrário, temos um **método de passo múltiplo**.

Ideia do Método de Euler

Considere um PVI

$$\begin{cases} \frac{dy}{dx} = f(x, y), \\ y(x_0) = y_0. \end{cases}$$

Note que conhecemos a derivada $y'(x_0) = f(x_0, y_0)$.

Assim, podemos aproximar y pela reta r_0 que passa por (x_0, y_0) com coeficiente angular $y'(x_0)$, ou seja, aproximamos y por

$$r_0(x) = y_0 + f(x_0, y_0)(x - x_0).$$

Com essa aproximação, encontramos

$$y_1 = r_0(x_1) = y_0 + f(x_0, y_0)(x_1 - x_0) = y_0 + f(x_0, y_0)h,$$

em que $x_1 = x_0 + h$.

Método de Euler

Repetindo o raciocínio com (x_1, y_1) , obtemos

$$y_2 = y_1 + hf(x_1, y_1).$$

De um modo geral, o método de Euler fornece

$$y_{k+1} = y_k + hf(x_k, y_k), \quad \forall k = 0, 1, 2, \dots$$

Observe que o método de Euler é um método de passo simples.

O método de Euler é um método de série de Taylor de ordem 1.

Métodos de Série de Taylor

Se y for suficientemente suave, a série de Taylor de $y(x)$ em $x = x_k$ é

$$y(x) = y(x_n) + y'(x_n)(x - x_n) + \frac{1}{2}y''(x_n)(x - x_n)^2 + \dots \\ + \frac{1}{k!}y^{(k)}(x_n)(x - x_n)^k + \frac{1}{(k+1)!}y^{(k+1)}(\xi_x)(x - x_n)^{(k+1)},$$

com ξ_x entre x e x_n .

Se $y_n^{(j)}$ representa uma aproximação para a j -ésima derivada de y em x_n e $h = x_{n+1} - x_n$, a aproximação para $y(x_{n+1})$ é

$$y(x_{n+1}) \approx y(x_n) + y'_n h + \frac{1}{2}y''_n h^2 + \dots + \frac{1}{k!}y_n^{(k)} h^k,$$

e o erro de truncamento (da série) é dado por

$$e(x_{n+1}) = \left| \frac{1}{(k+1)!}y^{(k+1)}(\xi_x)h^{(k+1)} \right|.$$

Se y tem derivada de ordem $(k + 1)$ contínua em um intervalo fechado I que contém os pontos x_1, \dots, x_{n+1} , então existe

$$M_{k+1} = \max_{x \in I} |y^{(k+1)}(x)|,$$

de modo que o erro de truncamento satisfaz

$$e(x_{n+1}) \leq \max_{x \in I} e(x) \leq \frac{M_{k+1} h^{(k+1)}}{(k+1)!} = Ch^{(k+1)},$$

com $C = \frac{M_{k+1}}{(k+1)!}$.

Definição 2 (Ordem de um Método Numérico para PVI)

Um método numérico para PVI é dito de ordem p se existe uma constante C tal que

$$e(x_{n+1}) < Ch^{p+1},$$

em que C é uma constante que pode depender das derivadas da variável dependente y do PVI.

Os métodos de série de Taylor são de ordem k .

Em particular, o método de Euler é um método de ordem 1.

Para aplicar o método de série de Taylor de ordem k , precisamos calcular aproximações $y_n'', y_n^{(3)}, \dots, y_n^{(k)}$ para as derivadas de y em x_n .

Sabemos que

$$y'(x) = f(x, y(x)).$$

Assim, denotando $f = f(x, y)$, $f_x = f_x(x, y(x))$ e $f_y = f_y(x, y(x))$, pela derivação implícita encontramos

$$y''(x) = f_x + f_y y' = f_x + f_y f.$$

Assim, o método de série de Taylor de ordem 2 é dado por

$$y_{n+1} = y_n + hf(x_n, y_n) + \frac{h^2}{2} (f_x(x_n, y_n) + f_y(x_n, y_n)f(x_n, y_n)),$$

para $n = 0, 1, \dots$

Exemplo 3

Considere o PVI

$$\begin{cases} y' = y, \\ y(0) = 1. \end{cases}$$

Use o método de Euler para estimar $y(0.04)$ com uma tolerância $\epsilon \leq 5 \times 10^{-4}$ trabalhando com 4 casas decimais.

Exemplo 3

Considere o PVI

$$\begin{cases} y' = y, \\ y(0) = 1. \end{cases}$$

Use o método de Euler para estimar $y(0.04)$ com uma tolerância $\epsilon \leq 5 \times 10^{-4}$ trabalhando com 4 casas decimais.

Resposta: Sabemos que o erro do método de Euler é

$$e(x_n) = \left| \frac{y''(\xi_x)}{2} h^2 \right|.$$

Como a solução analítica do PVI é $y(x) = e^x$, temos que

$$M_2 = \max_{x \in [0, 0.04]} |y''(x)| = e^{0.04} = 1.0408.$$

Dessa forma,

$$e(x) \leq \frac{1.0408}{2} h^2, \quad \forall x \in [0, 0.04].$$

Portanto,

$$\frac{1.0408}{2} h^2 \leq \epsilon \implies h^2 \leq \frac{10^{-3}}{1.0408} \implies h \leq 0.0310.$$

Tomemos então $h = 0.02$ pois queremos $y(0.04) = y(2 \times 0.02)$.

Assim, temos

$$y_1 = y_0 + hf(x_0, y_0) = y_0(1 + h) = 1.02.$$

e

$$y_2 = y_1 + hf(x_1, y_1) = y_1(1 + h) = 1.02^2 = 1.0404.$$

Finalmente, o erro cometido foi

$$E = 1.0408 - 1.0404 = 4 \times 10^{-4} < 5 \times 10^{-4}.$$

Exemplo 4

Considere o PVI

$$\begin{cases} y' = y, \\ y(0) = 1. \end{cases}$$

Use o método da série de Taylor de ordem 2 para estimar $y(0.04)$ com uma tolerância $\epsilon \leq 5 \times 10^{-4}$ trabalhando com 4 casas decimais.

Exemplo 4

Considere o PVI

$$\begin{cases} y' = y, \\ y(0) = 1. \end{cases}$$

Use o método da série de Taylor de ordem 2 para estimar $y(0.04)$ com uma tolerância $\epsilon \leq 5 \times 10^{-4}$ trabalhando com 4 casas decimais.

Resposta: Sabemos que o erro do método de série de Taylor de ordem 2 satisfaz

$$e(x_n) \leq \frac{M_3}{6} h^3.$$

Como a solução analítica do PVI é $y(x) = e^x$, temos que

$$M_3 = \max_{x \in [0, 0.04]} |y'''(x)| = e^{0.04} = 1.0408.$$

Dessa forma,

$$e(x) \leq \frac{1.0408}{6} h^3, \quad \forall x \in [0, 0.04].$$

Portanto,

$$\frac{1.0408}{6} h^3 \leq \epsilon \implies h^3 \leq \frac{3 \times 10^{-3}}{1.0408} \implies h \leq 0.1423.$$

Tomemos então $h = 0.04$.

Assim, temos

$$\begin{aligned} y_1 &= y_0 + hf(x_0, y_0) + \frac{h^2}{2}(f_x(x_n, y_n) + f_y(x_n, y_n)f(x_n, y_n)) \\ &= y_0 + hy_0 + \frac{h^2}{2}(0 + 1 \times y_0) = y_0(1 + h + h^2/2) = 1.0408. \end{aligned}$$

Note que erro cometido foi zero!

Considerações Finais

Na aula de hoje apresentamos os métodos de série de Taylor.

Além disso, apresentamos uma fórmula para o erro local (erro cometido a cada passo).

Em particular, vimos que o método de Euler é um método de ordem 1. Consequentemente, o erro local é da ordem de h^2 .

Podemos obter erros menores considerando métodos de ordem maior mas, no caso dos métodos da série de Taylor, temos que calcular derivadas de ordem superior de y .

Finalmente, ressaltamos que geralmente efetuamos diversos passos para chegar na aproximação x_n . Portanto, há um acúmulo de erros!