

Análise Numérica

Marcos Eduardo Valle

12 de maio de 2009

Sumário

1	Transformações Ortogonais e Reflexões de Householder	1
2	Decomposição em Valores Singulares	2
3	Auto-valores e Auto-vetores	3

Capítulo 1

Transformações Ortogonais e Reflexões de Householder

Exercício 1.1. Mostre que se $S \in \mathbb{R}^{n \times n}$ satisfaz $S^T = -S$, então $I - S$ é não singular e a matrix $Q = (I - S)^{-1}(I + S)$, chamada *transformação de Cayley de S*, é ortogonal.

Exercício 1.2. A norma de Frobenius de uma matrix $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ é definida através da seguinte equação:

$$\|A\|_F = \sqrt{\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n a_{ij}^2}. \quad (1.1)$$

Mostre que $\|A\|_F = \sqrt{\text{tr}(A^T A)}$ e $\|QA\|_F = \|A\|_F$ se $Q \in \mathbb{R}^{m \times m}$ for uma matrix ortogonal.

Exercício 1.3. Mostre que $Q = I - 2P$ é uma matrix ortogonal se P é uma projeção ortogonal.

Exercício 1.4. Dados vetores não-nulos x e y em \mathbb{R}^n , determine a reflexão de Householder H tal que Hx é um múltiplo de y .

Exercício 1.5. Use reflexões de Householder para mostrar que $\det(I + xy^T) = 1 + x^T y$ para quaisquer $x, y \in \mathbb{R}^n$.

Exercício 1.6. Sejam $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ e $D = \text{diag}(d_1, \dots, d_n) \in \mathbb{R}^{n \times n}$. Especifique como determinar uma matrix ortogonal $Q \in \mathbb{R}^{n \times n}$ tal que $QA - DQ^T = R$ seja triangular superior.

Exercício 1.7. Considere vetores $x, y \in \mathbb{R}^n$. Mostre que se $Q \in \mathbb{R}^{n \times n}$ é uma matrix ortogonal tal que

$$Q^T x = \begin{bmatrix} \alpha \\ y \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad Q^T y = \begin{bmatrix} \beta \\ v \end{bmatrix}, \quad (1.2)$$

então $u^T v = x^T y - \alpha\beta$.

Capítulo 2

Decomposição em Valores Singulares

Exercício 2.1. Seja $\mathbf{A} = \mathbf{U}\Sigma\mathbf{V}^T$ a decomposição SVD de uma matriz $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$. Mostre que, se existe $r \leq p$ tal que

$$\sigma_1 \geq \dots \geq \sigma_r > \sigma_{r+1} = \dots = \sigma_p = 0, \quad (2.1)$$

então

$$\text{posto}(\mathbf{A}) = r, \quad (2.2)$$

$$\mathcal{N}(\mathbf{A}) = \text{span}\{\mathbf{v}_{r+1}, \dots, \mathbf{v}_n\}, \quad (2.3)$$

$$\mathcal{I}(\mathbf{A}) = \text{span}\{\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_r\}, \quad (2.4)$$

onde $\mathcal{N}(\mathbf{A})$ e $\mathcal{I}(\mathbf{A})$ denotam o núcleo e a imagem de \mathbf{A} , respectivamente.

Exercício 2.2. Seja $\mathbf{A} = \mathbf{U}\Sigma\mathbf{V}^T$ a decomposição SVD de uma matriz $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ não singular. Mostre que $\mathbf{A}^{-1} = \mathbf{U}\Sigma^{-1}\mathbf{V}^T$ e $\|\mathbf{A}^{-1}\|_2 = s_{\min}^{-1}$, onde s_{\min} denota o menor valor singular de \mathbf{A} .

Exercício 2.3. Prove que σ_{\max} , o maior valor singular de uma matriz $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$, satisfaz a seguinte equação:

$$\sigma_{\max} = \max \left\{ \frac{\mathbf{y}^T \mathbf{A} \mathbf{x}}{\|\mathbf{x}\|_2 \|\mathbf{y}\|_2} : \mathbf{y} \in \mathbb{R}^m \text{ e } \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n \right\}. \quad (2.5)$$

Exercício 2.4. Mostre que se $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ tem posto n , então $\|A(A^T A)^{-1} A^T\|_2 = 1$.

Exercício 2.5. Mostre que $\|\mathbf{A}\|_F \leq \sqrt{\text{posto}(\mathbf{A})} \|\mathbf{A}\|_2$ para toda matriz $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$.

Exercício 2.6. Seja $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ uma matriz de posto r . Mostre que $\|\mathbf{A}\|_F = \sqrt{\sigma_1^2 + \dots + \sigma_r^2}$, onde $\sigma_1, \dots, \sigma_r$ representam os r valores singulares não-nulos de \mathbf{A} .

Exercício 2.7. Mostre que toda matriz $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ é o limite de uma sequência de matrizes $\mathbf{A}_n \in \mathbb{R}^{m \times n}$ de posto completo. Portanto, o conjunto das matrizes de posto completo é denso em $\mathbb{R}^{m \times n}$.

Exercício 2.8. Seja $\mathbf{P} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ tal que $\|\mathbf{P}^T \mathbf{P} - \mathbf{I}\|_2 = \varepsilon < 1$ e $\mathbf{P} = \mathbf{U}\Sigma\mathbf{V}^T$ a decomposição SVD de \mathbf{P} . Mostre que $\|\mathbf{P} - \mathbf{U}\mathbf{V}^T\|_2 \leq \varepsilon$ e que todos os valores singulares de \mathbf{P} estão no intervalo $[1 - \varepsilon, 1 + \varepsilon]$, i.e., $|1 - \sigma_i| \leq \varepsilon$ para todo $i = 1, \dots, n$.

Capítulo 3

Auto-valores e Auto-vetores

Exercício 3.1. Seja $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$. Mostre que se $a + ib$ é um auto-valor de \mathbf{A} associado ao auto-vetor $\mathbf{u} + iv$, então $a - ib$ é um auto-valor de \mathbf{A} associado ao auto-vetor $\mathbf{u} - iv$.

Exercício 3.2. Um polinômio em uma matriz \mathbf{A} é uma expressão da forma $p(\mathbf{A}) = \alpha_0 + \alpha_1 \mathbf{A} + \dots + \alpha_m \mathbf{A}^m$. Mostre que, se λ e \mathbf{x} representam um auto-valor e um auto-vetor associado da matriz $\mathbf{A} \in \mathbb{C}^{n \times n}$, então $p(\lambda) = \alpha_0 + \alpha_1 \lambda + \dots + \alpha_m \lambda^m$ é um auto-valor de $p(\mathbf{A})$ associado ao auto-vetor \mathbf{x} .

Exercício 3.3. Sejam $\mathbf{A}, \mathbf{B} \in \mathbb{C}^{n \times n}$ com pelo menos uma delas não-singular. Mostre que \mathbf{AB} e \mathbf{BA} possuem os mesmos auto-valores.

Exercício 3.4. Seja $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ uma matriz simétrica. Usando a decomposição de Schur, mostre que existe uma matriz ortogonal \mathbf{Q} tal que $\mathbf{Q}^T \mathbf{A} \mathbf{Q} = \mathbf{D}$ é uma matriz diagonal. O que pode ser dito sobre a decomposição SVD de \mathbf{A} .

Exercício 3.5. Uma matriz $\mathbf{A} \in \mathbb{C}^{n \times n}$ é dita *normal* se $\mathbf{A}^* \mathbf{A} = \mathbf{A} \mathbf{A}^*$. Mostre que, se $\mathbf{T} \in \mathbb{C}^{n \times n}$ é normal e triangular superior, então \mathbf{T} é diagonal. Mostre também que toda matriz normal é diagonalizável, i.e., \mathbf{A} pode ser escrita como $\mathbf{A} = \mathbf{V} \mathbf{\Lambda} \mathbf{V}^{-1}$ onde $\mathbf{\Lambda}$ é uma matriz diagonal.

Exercício 3.6. Suponha que $\mathbf{A} \in \mathbb{C}^{n \times n}$ possua auto-valores distintos. Mostre que se $\mathbf{Q}^* \mathbf{A} \mathbf{Q} = \mathbf{T}$ é a decomposição de Schur de \mathbf{A} e $\mathbf{AB} = \mathbf{BA}$, então $\mathbf{Q}^* \mathbf{B} \mathbf{Q}$ é triangular superior.

Exercício 3.7. Dada uma matriz $\mathbf{A} \in \mathbb{C}^{n \times n}$, use a decomposição de Schur para mostrar que, para todo $\epsilon > 0$, existe uma matriz diagonalizável \mathbf{B} tal que $\|\mathbf{A} - \mathbf{B}\|_2 \leq \epsilon$. Portanto, o conjunto das matrizes diagonalizáveis é denso em $\mathbb{C}^{n \times n}$.

Exercício 3.8. Mostre que o traço de uma matriz $\mathbf{A} \in \mathbb{C}^{n \times n}$ é a soma de seus auto-valores.

Exercício 3.9. Mostre que, se $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ é simétrica então $\mathbf{P} \mathbf{A} \mathbf{P}^T$ é também uma matriz simétrica para qualquer matriz \mathbf{P} . Use esse resultado para concluir que toda matriz de Hessenberg $\mathbf{H} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ simétrica é uma matriz tridiagonal.

Exercício 3.10. Mostre que, se \mathbf{H} é uma matriz de Hessenberg e \mathbf{U} é triangular superior, então o produto \mathbf{UH} é também uma matriz de Hessenberg. Mostre que essa multiplicação requer $\mathcal{O}(n^2)$ operações.

Exercício 3.11. Seja \mathbf{A}_k a sequência de matrizes gerada pelo método QR. Defina $\hat{\mathbf{Q}}_k = \mathbf{Q}_0 \dots \mathbf{Q}_{k-1}$ e $\hat{\mathbf{R}}_k = \mathbf{R}_{k-1} \dots \mathbf{R}_0$. Mostre por indução que $\mathbf{A}_k = \hat{\mathbf{Q}}_k \hat{\mathbf{R}}_k$ e conclua que a primeira coluna de $\hat{\mathbf{Q}}_k$ é um múltiplo de $\mathbf{A}^k \mathbf{e}_1$.

Exercício 3.12. A matriz

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}. \quad (3.1)$$

possui auto-valores 1 e 3 associados aos auto-vetores $[1, -1]^T$ e $[1, 1]^T$, respectivamente.

- a) Aplique vários passos do método da potência nesta matriz partindo do vetor $\mathbf{x}_0 = [1, 0]^T$. Aplique um número de iterações suficiente para observar a taxa de convergência.
- b) Aplique o método da potência com o deslocamento (shift) $\mathbf{A} - \frac{1}{2}\mathbf{I}$. Discuta a taxa de convergência tendo em vista esse deslocamento.