

Use o botão  abaixo para reportar erros ou dar sugestões.

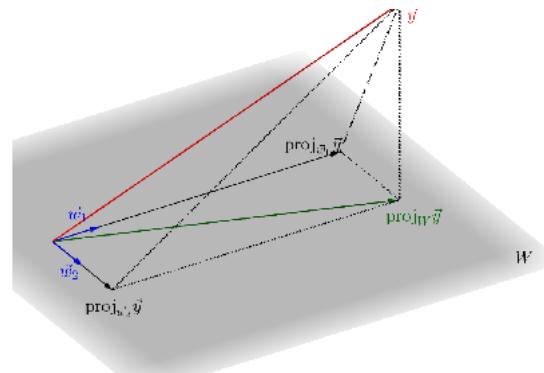
 (main.html#s13-
(s13.html) projex00e7x00e3o_ortogonais_sobre_subespax00e7os.html)  (s13-
distx00e2ncia_a_subespax00e7os_e_a_melhor_aproximax00e7os.html)

10.1 Projeção ortogonais sobre subespaços

No último capítulo, estudamos projeções ortogonais e vimos que a projeção ortogonal de \vec{y} na direção de um vetor \vec{w} pode ser calculada por

$$\text{proj}_{\vec{w}} \vec{y} = \frac{\vec{y} \cdot \vec{w}}{\vec{w} \cdot \vec{w}} \vec{w} \quad (10.1)$$

Gostaríamos de endereçar agora a seguinte questão: como obter a projeção de um vetor $\vec{y} \in \mathbb{R}^3$ sobre um plano W ?



Vamos trabalhar geometricamente: suponhamos que o plano

$$W = \text{Span}\{\vec{w}_1, \vec{w}_2\} \quad (10.2)$$

e que os vetores \vec{w}_1 e \vec{w}_2 são ortogonais. Em outras palavras, $\{\vec{w}_1, \vec{w}_2\}$ é uma base ortogonal de W . Como veremos abaixo, o Processo de Gram-Schmidt fornece um algoritmo para obter uma base ortogonal de um espaço vetorial a partir de uma outra base qualquer de modo que sempre é possível considerar uma base ortogonal e, então, conseguimos calcular projeções.

A **projeção ortogonal sobre o subespaço W** , denotada por $\text{proj}_W \vec{y}$, é definida como

$$\text{proj}_W \vec{y} = \text{proj}_{\vec{w}_1} \vec{y} + \text{proj}_{\vec{w}_2} \vec{y} = \frac{\vec{y} \cdot \vec{w}_1}{\vec{w}_1 \cdot \vec{w}_1} \vec{w}_1 + \frac{\vec{y} \cdot \vec{w}_2}{\vec{w}_2 \cdot \vec{w}_2} \vec{w}_2. \quad (10.3)$$

Notamos que este vetor pertence a W , já que é uma combinação linear dos elementos de uma base de W . Mas mais fundamental é o fato de a projeção ser feita em uma direção ortogonal ao plano: passamos a verificar que

$$\vec{y} - \text{proj}_W \vec{y} \text{ é ortogonal a } W. \quad (10.4)$$

Qualquer vetor de W pode ser escrito como

$$\vec{w} = \frac{\vec{w} \cdot \vec{w}_1}{\vec{w}_1 \cdot \vec{w}_1} \vec{w}_1 + \frac{\vec{w} \cdot \vec{w}_2}{\vec{w}_2 \cdot \vec{w}_2} \vec{w}_2. \quad (10.5)$$

Exercício 8. Utilize as propriedades do produto escalar e a ortogonalidade da base $\{\vec{w}_1, \vec{w}_2\}$ para verificar que

$$\vec{w} \cdot (\vec{y} - \text{proj}_W \vec{y}) = 0. \quad (10.6)$$

Exemplo 93. Vamos calcular a projeção do vetor

 ([aviso.php](#)) Informe erros ou  (<https://github.com/reamat/AlgebraLinear/blob/master/Semana12/fatQR.tex>) edite você mesmo! 

$$\vec{y} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \quad (10.7)$$

sobre o plano gerado pelos vetores

$$\vec{w}_1 = \begin{bmatrix} 4 \\ 2 \\ -7 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad \vec{w}_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 5 \\ 2 \end{bmatrix}. \quad (10.8)$$

Observamos inicialmente que *somos permitidos* de usar a fórmula acima, já que os vetores \vec{w}_1 e \vec{w}_2 formam uma base ortogonal de \mathbf{W} :

$$\vec{w}_1 \cdot \vec{w}_2 = 4 + 10 - 14 = 0. \quad (10.9)$$

Calculamos

$$\begin{aligned} \text{proj}_{\mathbf{W}} \vec{y} &= \frac{\vec{y} \cdot \vec{w}_1}{\vec{w}_1 \cdot \vec{w}_1} \vec{w}_1 + \frac{\vec{y} \cdot \vec{w}_2}{\vec{w}_2 \cdot \vec{w}_2} \vec{w}_2 = \frac{4+2-7}{16+4+40} \vec{w}_1 + \frac{1+5+2}{1+25+4} \vec{w}_2 \\ &= -\frac{1}{39} \begin{bmatrix} 4 \\ 2 \\ -7 \end{bmatrix} + \frac{4}{15} \begin{bmatrix} 1 \\ 5 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 24/115 \\ 30/23 \\ 73/115 \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

Desenvolvemos acima o conceito de projeção ortogonal sobre um subespaço do espaço \mathbb{R}^3 de dimensão três apenas pela conveniência da visualização geométrica. Na verdade, o conceito pode ser definido em qualquer dimensão.

Seja $\mathbf{W} \subset \mathbb{R}^n$ um subespaço vetorial de dimensão k e $\{\vec{w}_1, \vec{w}_2, \dots, \vec{w}_k\}$ uma base ortogonal de \mathbf{W} . Dado um vetor $\vec{y} \in \mathbb{R}^n$ qualquer, definimos a **projeção ortogonal de \vec{y} sobre \mathbf{W}** como

$$\text{proj}_{\mathbf{W}} \vec{y} = \frac{\vec{y} \cdot \vec{w}_1}{\vec{w}_1 \cdot \vec{w}_1} \vec{w}_1 + \frac{\vec{y} \cdot \vec{w}_2}{\vec{w}_2 \cdot \vec{w}_2} \vec{w}_2 + \dots + \frac{\vec{y} \cdot \vec{w}_k}{\vec{w}_k \cdot \vec{w}_k} \vec{w}_k \quad (10.10)$$

Pode-se verificar, como no Exercício 8 acima, que

$$\vec{w} \cdot (\vec{y} - \text{proj}_{\mathbf{W}} \vec{y}) = 0, \quad \text{para qualquer } \vec{w} \in \mathbf{W}, \quad (10.11)$$

isto é, a projeção $\text{proj}_{\mathbf{W}} \vec{y}$ pertence a \mathbf{W} e $\vec{y} - \text{proj}_{\mathbf{W}} \vec{y}$ é ortogonal a todo elemento de \mathbf{W} , assim como nossa intuição esperaria.

Exemplo 94. Calcular a projeção do vetor

$$\vec{y} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ -3 \\ 2 \end{bmatrix} \quad (10.12)$$

sobre o espaço tridimensional \mathbf{W} gerado pelos vetores

$$\vec{w}_1 = \begin{bmatrix} 0 \\ 4 \\ 0 \\ 6 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \vec{w}_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad \vec{w}_3 = \begin{bmatrix} 2 \\ -3 \\ 0 \\ -2 \\ 2 \end{bmatrix}. \quad (10.13)$$

Observar que a base $\{\vec{w}_1, \vec{w}_2, \vec{w}_3\}$ de \mathbf{W} é ortogonal! Devemos então calcular

$$\begin{aligned} \text{proj}_{\mathbf{W}} \vec{y} &= \frac{\vec{y} \cdot \vec{w}_1}{\vec{w}_1 \cdot \vec{w}_1} \vec{w}_1 + \frac{\vec{y} \cdot \vec{w}_2}{\vec{w}_2 \cdot \vec{w}_2} \vec{w}_2 + \frac{\vec{y} \cdot \vec{w}_3}{\vec{w}_3 \cdot \vec{w}_3} \vec{w}_3 \\ &= \frac{-18}{14+36} \vec{w}_1 + \frac{1-2-2}{1+4+1} \vec{w}_2 + \frac{2+6+4}{4+9+4+4} \vec{w}_3 \\ &= -\frac{9}{25} \begin{bmatrix} 0 \\ 4 \\ 0 \\ 6 \\ 0 \end{bmatrix} - \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} + \frac{4}{7} \begin{bmatrix} 2 \\ -3 \\ 0 \\ -2 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 9/14 \\ -552/175 \\ -1 \\ -578/175 \\ 23/14 \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

Confira estas contas com uma calculadora (os coeficientes dos vetores nem sempre são bonitinhos!)

Δ(.../aviso.php) Informe erros ou **C**(https://www.ufrrgs.br/reamat/AlgebraLinear/livro/s13.html) **projex00e7x00e3o_ortogonais_sobre_subespax00e7os.html** **mesmo s13- (s13.html)** **distx00e2ncia_a_subespax00e7os_e_a_melhor_aproximax00e7os.html**

 (https://creativecommons.org/licenses/by-sa/3.0/deed.pt_BR) Este texto é disponibilizado nos termos da licença Creative Commons Atribuição-Compartilhável 3.0 Não Adaptada (CC-BY-SA 3.0) (https://creativecommons.org/licenses/by-sa/3.0/deed.pt_BR). Página gerada em 19/8/2020 às 17:34:13.

Recursos

Álgebra Linear ([..../AlgebraLinear/index.html](#))
Cálculo ([..../Calculo/index.html](#))
Cálculo Numérico ([..../CalculoNumerico/index.html](#))
Computação Científica ([..../ComputacaoCientifica/index.html](#))
Transformadas Integrais ([..../TransformadasIntegrals/index.html](#))
Repositórios (<https://github.com/reamat>)

Projeto

Página Inicial ([..../index.html](#))
Participar ([..../participe.html](#))
Fórum ([..../forum.html](#))
Organizadores ([..../organizadores.html](#))
Perguntas frequentas ([..../perguntas_frequentes.html](#))

IME - UFRGS

Página do IME (<https://www.ufrgs.br/ime/>)
Página da UFRGS (<http://www.ufrgs.br>)

UFRGS - IME - Recursos Educacionais Abertos de Matemática. Contato: reamat@ufrgs.br (<mailto:reamat@ufrgs.br>).

 ([..../aviso.php](#)) Informe erros ou  (<https://github.com/reamat/AlgebraLinear/blob/master/Semana12/semana12-fatQR.tex>) edite você mesmo! 